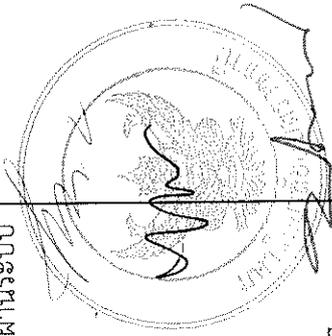
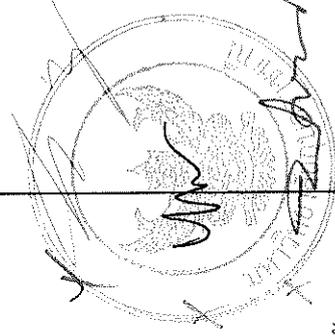


รายละเอียดคุณสมบัติและคุณลักษณะเฉพาะครุภัณฑ์
 คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
 ประจำปีงบประมาณ 2568 (เงินงบประมาณแผ่นดิน)

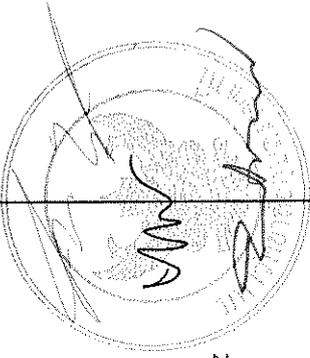
ลำดับที่	รายการ	จำนวน	รายละเอียดครุภัณฑ์	หมายเหตุ
1	1. คุรุภัณฑ์การศึกษา ภาควิศวกรรมไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ ชุดฝึกกระบวนการถ่ายทอดเทคโนโลยีแบบ 4 สถานี	1 ชุด	เป็นชุดฝึกกระบวนการถ่ายทอดเทคโนโลยีแบบ 4 สถานี ระบบขนถ่ายวัสดุอัตโนมัติแบบ 4 สถานีทำงานร่วมกันเป็นกระบวนการต่อเนื่อง เริ่มจาก สถานีที่ 1 ซึ่งเป็นระบบสายพานลำเลียง ทำหน้าที่ลำเลียงวัสดุไปยัง สถานีที่ 2 หรือ Testing Section โดยวัสดุถูกตรวจจับตำแหน่งด้วยพริอ็อกซิมิเตอร์เพื่อควบคุมการเคลื่อนที่อย่างแม่นยำ ในสถานี Testing Section วัสดุจะถูกลำเลียงไปยังจานหมุนที่สามารถหมุนซ้าย-ขวาและยกขึ้น-ลงได้สำหรับการตรวจสอบคุณภาพด้วยเซนเซอร์ หลังการตรวจสอบ วัสดุที่ผ่านเกณฑ์จะถูกผลักออกไปยัง สถานีที่ 3 ซึ่งเป็นระบบจัดเรียงวัสดุโดยแขนกลที่เคลื่อนที่ในแนวตั้งและหมุนรอบ เชนกลจะหยิบวัสดุและจัดเรียงในตำแหน่งที่เหมาะสมก่อนส่งต่อผ่านสายพานไปยัง สถานีที่ 4 หรือระบบถาดยกจัดเก็บวัสดุ ในสถานีสุดท้ายนี้ ถาดยกจะปรับระดับความสูงเพื่อนำวัสดุจัดเก็บในช่องซึ่งวางตามตำแหน่งที่กำหนด โดยการควบคุมผ่านระบบเซนเซอร์และ PLC ที่รองรับทั้งโหมดการทำงานแบบอัตโนมัติและแมนนวล	
			มีรายละเอียดดังนี้	
			1. ชุดสายพานลำเลียง จำนวน 3 ชุด โดยแต่ละชุดประกอบไปด้วยอุปกรณ์ดังต่อไปนี้	
			1.1. เป็นสถานีลำเลียงด้วยสายพานควบคุมการทำงานด้วยระบบไฟฟ้า	
			1.2. สายพานเป็นชนิด PVC สีสดำ หรือ สีเขียวอย่างใดอย่างหนึ่งรับน้ำหนักได้ไม่น้อยกว่า 2 kg	
			1.3. ขนาดของ BELT CONVEYOR ไม่น้อยกว่า (ย x ก x ส) 120 cm. x 25 cm. x 75 cm.	
			1.4. ตัว BELT CONVEYOR สามารถปรับระดับความสูงได้ ไม่น้อยกว่า 6 cm	



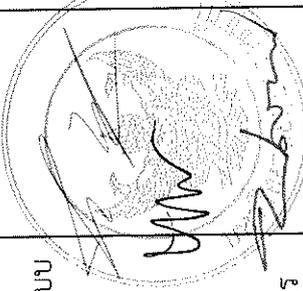
รายละเอียดคุณสมบัติและคุณลักษณะเฉพาะครุภัณฑ์
 คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
 ประจำปีงบประมาณ 2568 (เงินงบประมาณแผ่นดิน)

ลำดับที่	รายการ	จำนวน	รายละเอียดครุภัณฑ์	หมายเหตุ
			<p>1.5. ชุด Photo electric sensor ตรวจจับตำแหน่งชิ้นงานจำนวน 2 ชุดมีระยะการตรวจจับชิ้นงานได้ตั้งแต่ 10 cm. ถึง 80 cm. พร้อมขายึดติดกับชุดสายพานลำเลียง</p> <p>1.6. มีกล่องเชื่อมต่อ โดยตำแหน่งอินพุท/เอาต์พุท ของ Inverter และ sensor มี Terminal (4mm sefety) ที่ใช้งานร่วมกับระบบ PLC ได้</p> <p>1.7. ระบบขับเคลื่อนใช้มอเตอร์ไฟฟ้าชนิดเหนี่ยวนำขนาดไม่น้อยกว่า 60 W</p> <p>1.8. มีอุปกรณ์ควบคุมมอเตอร์ด้วยระบบ Inverter Input 1 phase</p> <p>1.8.1 สามารถจ่ายกำลังไฟฟ้าได้ไม่น้อยกว่า 100 W</p> <p>1.8.2 สามารถควบคุมความเร็ว การหยุด ของชุดสายพานลำเลียงได้</p> <p>1.8.3 สามารถปรับการเร่งและการหน่วงของการหมุนมอเตอร์ได้ที่ Inverter</p> <p>1.8.4 สามารถควบคุมการทำงานที่ตัวเครื่องและสามารถใช้งานร่วมกับระบบ PLC ได้</p> <p>1.9. มีโหมดการควบคุมแบบ Auto/Manual</p> <p>1.10. ตัวฐานเป็นอลูมิเนียมโพรไฟล์ ขนาดไม่น้อยกว่า (WXL) 400 mm. x 200 mm.</p> <p>1.11.1. ชุดสายพานลำเลียง ใช้กับไฟฟ้า AC.220V/50Hz</p> <p>2. ชุด สถานีตรวจสอบชิ้นงาน</p> <p>2.1. สถานีตรวจสอบชิ้นงาน ควบคุมด้วยระบบไฟฟ้า ใช้มอเตอร์ไฟฟ้าและกระบอบกลม ชุดทดลองขนาดไม่น้อยกว่า (ย x ก x ส) 60 cm. x 40 cm. x 40cm.</p> <p>2.2. ชุดสายพานลำเลียง 2 ชุด (ขนาดไม่น้อยกว่า 85 x 450 x 50 cm.) วัสดุสายพานเป็น PVC สีดำหรือเขียว รองรับน้ำหนักได้ไม่น้อยกว่า 2 กก.</p> <p>2.2.1. ชุดที่ 1: ส่งชิ้นงานให้จานหมุนทดสอบ</p> <p>2.2.2. ชุดที่ 2: รับชิ้นงานจากจานหมุน</p>	

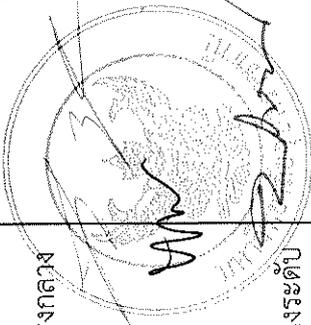
รายละเอียดคุณสมบัติและคุณลักษณะเฉพาะครุภัณฑ์
คอมพิวเตอร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
ประจำปีงบประมาณ 2568 (เงินงบประมาณแผ่นดิน)

ลำดับที่	รายการ	จำนวน	รายละเอียดครุภัณฑ์	หมายเหตุ
			<p>2.3. ชุดฐานหมุนส่งชิ้นงานสำหรับตรวจสอบ 1 ชุด (รับน้ำหนักไม่น้อยกว่า 2 กก.)</p> <p>2.3.1. งานหมุนเส้นผ่านศูนย์กลางไม่น้อยกว่า 6 นิ้ว พร้อมตำแหน่งพร้อมกิมมิเตอร์เซ็นเซอร์</p> <p>2.3.2. กระบอกกลมควบคุมความหมุน (ขึ้น-ลง) ระยะไม่น้อยกว่า 5 ซม.</p> <p>2.3.3. กระบอกกลมหรือมอเตอร์ควบคุมความหมุน (หมุนซ้าย-ขวา) ระยะไม่น้อยกว่า 180 องศา</p> <p>2.3.4. กระบอกกลมเล็กชิ้นงาน 1 ชุด</p> <p>2.3.5. พร็อกซิมิเตอร์เซ็นเซอร์แบบอินดักทีฟ 1 ชุด (ระยะตรวจจับไม่น้อยกว่า 8mm ชนิดเอาต์พุต เป็น NPN)</p> <p>2.3.6. พร็อกซิมิเตอร์เซ็นเซอร์แบบคาปาซิทีฟ 1 ชุด (ระยะตรวจจับไม่น้อยกว่า 10mm ชนิดเอาต์พุต เป็น NPN)</p> <p>2.4. ชุดเซ็นเซอร์ตรวจจับตำแหน่ง 4 ชุด เป็นชนิดพร็อกซิมิเตอร์เซ็นเซอร์แบบอินดักทีฟที่มีระยะตรวจจับไม่น้อยกว่า 8mm ชนิดเอาต์พุตเป็น NPN</p> <p>2.5. วาล์วควบคุมแรงดันลมและกรองลม 1 ชุดพร้อมเกจวัดความดันลม</p> <p>2.6. กล่องขั้วต่อสำหรับเซ็นเซอร์ (Terminal แบบ 4 มม. Safety) รองรับระบบ PLC</p> <p>2.7. ชุดทดลองโครงสร้างทำจากอลูมิเนียมไปโรไฟต์และชุดทดลองใช้ไฟฟ้า AC 220V/50Hz</p> <p>2.8. โต๊ะวางชุดทดลอง</p> <p>2.8.1 โต๊ะวางชุดทดลองขนาด ไม่น้อยกว่า (ย x ก x ล) 80 cm. x 60 cm. x 75 cm.</p> <p>2.8.2 โครงสร้างผลิตจากเหล็กรับน้ำหนักได้ไม่น้อยกว่า 450KG</p> <p>2.8.3 เคลือบสีป้องกันสนิม (High Temperature Powder Coatings) เก็บงานเรียบร้อย</p> <p>2.8.4 หน้าโต๊ะทำจากแผ่นไม้อัด หน้าไม่น้อยกว่า 20 mm. แข็งแรง มีคานารับน้ำหนักตรงกลาง เพื่อให้วางของหนักได้ ไม่แอ่น</p>	

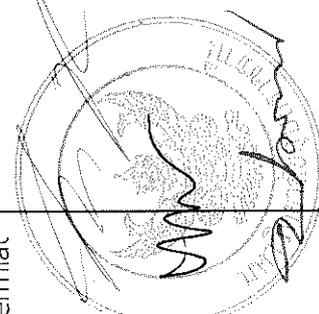
รายละเอียดคุณสมบัติและคุณลักษณะเฉพาะครุภัณฑ์
คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
ประจำปีงบประมาณ 2568 (เงินงบประมาณแผ่นดิน)

ลำดับที่	รายการ	จำนวน	รายละเอียดครุภัณฑ์	หมายเหตุ
			<p>2.8.5 ปูทับด้วยแผ่นยาง ESD ทหนา 2 มิลลิเมตร ช่วยป้องกันการเกิดไฟฟ้าสถิตได้</p> <p>2.8.6 ขอบโต๊ะหุ้มด้วยพลาสติก PVC ป้องกันขอบคม เพิ่มความเรียบร้อยสวยงาม</p> <p>2.8.7 ปรับความสูงฐานขาโต๊ะได้ไม่น้อยกว่า 5 เซนติเมตร เหมาะกับการติดตั้งในพื้นที่ต่างระดับ</p> <p>3. ชุด POSITIONING 2 AXIS จำนวน 1 ชุด</p> <p>3.1. เป็นสถานีขนถ่ายวัสดุระบบสองแกนในแนวตั้งและแนวอน ควบคุมทำงานด้วยระบบไฟฟ้า ระบบขับเคลื่อนใช้มอเตอร์ไฟฟ้าร่วมกับกระบอบกลม</p> <p>3.2. ชุดตัวขับเคลื่อนทิศทางตรงด้วยมอเตอร์ไฟฟ้า (ซ้าย-ขวา) จำนวน 1 ชุด (ด้วยรางเลื่อนควบคุมด้วยมอเตอร์ stepper มีระยะการเคลื่อนที่ไม่น้อยกว่า 400 mm.)</p> <p>3.3. ชุดจิกจับชิ้นงานเป็นตัวขับเคลื่อนทิศทางตรงด้วยกระบอบกลม (ขึ้น-ลง) จำนวน 1 ชุด (ระยะการเคลื่อนที่ไม่น้อยกว่า 50 mm.)</p> <p>3.4. ชุดเซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งไม่น้อยกว่า จำนวน 4 ชุด เป็นชนิดโฟโต้พริอ็อกซีมีตีเซนเซอร์ที่มีระยะตรวจจับไม่น้อยกว่า 50mm ชนิดเอาต์พุตเป็น NO</p> <p>3.5. ชุดกระบอบกลมจับชิ้นงานขึ้น - ลง จำนวน 1 ชุด</p> <p>3.6. โดยตำแหน่ง อินพุท/เอาต์พุท ของมอเตอร์ และ sensor มี Terminal (4mm setety) ที่ใช้งานร่วมกับระบบ PLC ได้</p> <p>3.7. มีกล่องหัวต่อ สำหรับต่อใช้งานร่วมกับ PLC</p> <p>3.8. ขนาดชุดทดลองฐานเป็นอลูมิเนียมโปรไฟล์ ขนาดไม่น้อยกว่า (ยxn) 50 cm. x 40 cm.</p> <p>3.9. มีโหมดการควบคุมมอเตอร์และการหยิวางชิ้นงานแบบ Auto/Manual.</p> <p>3.10. ชุดทดลองใช้ไฟฟ้า AC 220V/50Hz</p>	

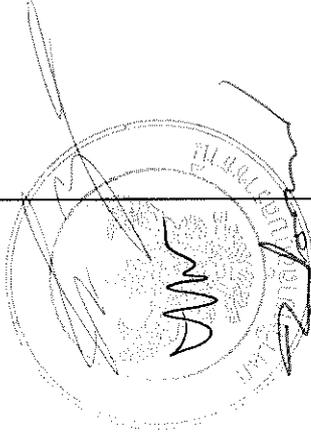
รายละเอียดคุณสมบัติและคุณลักษณะเฉพาะครุภัณฑ์
 คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
 ประจำปีงบประมาณ 2568 (เงินงบประมาณแผ่นดิน)

ลำดับที่	รายการ	จำนวน	รายละเอียดครุภัณฑ์	หมายเหตุ
			<p>3.11. โต๊ะวางชุดทดลอง</p> <p>3.11.1 โต๊ะวางชุดทดลองขนาด ไม่น้อยกว่า (ย x ก x ส) 80 cm. x 60 cm. x 75 cm.</p> <p>3.11.2 โครงสร้างผลิตจากเหล็กน้ำหนักได้ไม่น้อยกว่า 450KG</p> <p>3.11.3 เคลือบสีป้องกันสนิม (High Temperature Powder Coatings) เก็บงานเรียบร้อย</p> <p>3.11.4 หน้าโต๊ะทำจากแผ่นไม้อัด หนาไม่น้อยกว่า 20 mm. แข็งแรง มีคานรับน้ำหนักตรงกลาง เพื่อให้วางของหนักได้ ไม่แอ่น</p> <p>3.11.5 ปูทับด้วยแผ่นยาง ESD หนา 2 มิลลิเมตร ช่วยป้องกันการเกิดไฟฟ้าสถิตได้</p> <p>3.11.6 ขอบโต๊ะหุ้มด้วยพลาสติก PVC ป้องกันขอบคม เพิ่มความเรียบร้อยสวยงาม</p> <p>3.11.7 ปรับความสูงฐานขาโต๊ะได้ไม่น้อยกว่า 5 เซนติเมตร เหมาะกับการติดตั้งในพื้นที่ต่างระดับ</p> <p>4. ชุด LIFTING PLATFORM ที่รับสิ่งของจากสายพานเพื่อลำเลียงจัดเก็บในชั้นวาง จำนวน 1 ชุด</p> <p>4.1. เป็นถาดยกชั้นงานเข้าจัดเก็บโดยสามารถระบุตำแหน่งและความสูงของช่องที่ต้องการยกสิ่งของในถาดเข้าจัดเก็บ ควบคุมทำงานด้วยระบบไฟฟ้า ระบบขับเคลื่อนใช้มอเตอร์ไฟฟ้าร่วมกับกระบอบอกลม</p> <p>4.2. ยกชั้นงานได้สูงไม่น้อยกว่า 10 ซม. ขับเคลื่อนด้วยมอเตอร์ไฟฟ้าหรือกระบอบอกลม</p> <p>4.3. ตัวถาดทำจากอลูมิเนียมขนาดไม่น้อยกว่า (ก x ย x ส) 30mm x50 mm. x 40mm.</p> <p>4.4. ชั้นวางชั้นงานมีไม่น้อยกว่า 3 ชั้นในแต่ละชั้นมีตำแหน่งวางชั้นงานไม่น้อยกว่า 6 ตำแหน่งขนาดชั้นวางไม่น้อยกว่า (ก x ย x ส) 60mm x60 mm. x 40mm.</p> <p>4.5. การขับเคลื่อนของสถานีเป็นแนว ซ้าย ขวา ด้วยมอเตอร์ไฟฟ้ากระแสตรง มอเตอร์ stepper ด้วยรางเลื่อนมีระยะไม่น้อยกว่า 30 ซม</p>	

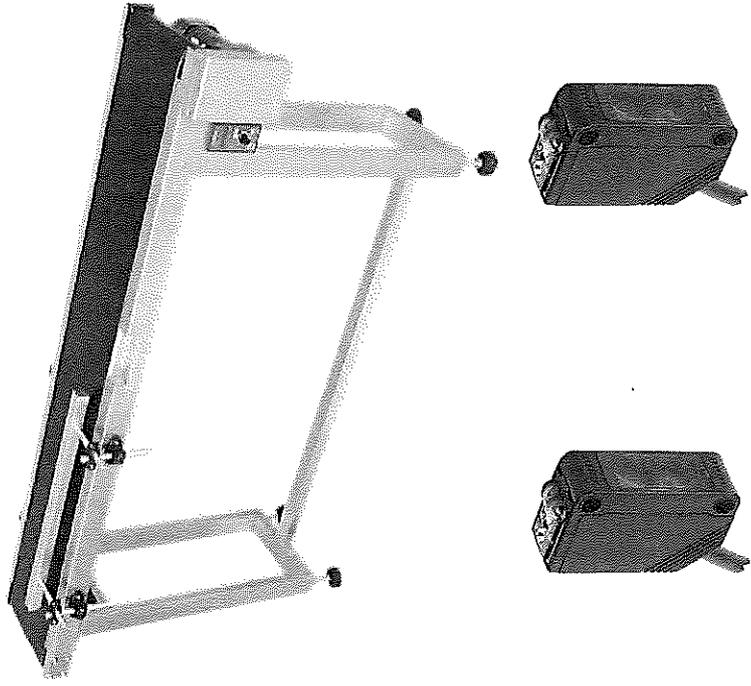
รายละเอียดคุณสมบัติและคุณลักษณะเฉพาะคุณลักษณะ
 คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
 ประจำปีงบประมาณ 2568 (เงินงบประมาณแผ่นดิน)

ลำดับที่	รายการ	จำนวน	รายละเอียดคุณลักษณะ	หมายเหตุ
			<p>4.6. การขับเคลื่อนของสถานี ขึ้น ลง ไปวางชิ้นงานในชั้นด้วยกระบอกลม หรือมอเตอร์ไฟฟ้า</p> <p>4.7. ใช้พร็อกซีมิติดีเซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งงาน ระยะตรวจจับไม่น้อยกว่า 8mm ชนิดเอาต์พุตเป็น NPN</p> <p>4.8. สถานีขนถ่ายสิ่งของข้ามที่สูงมีขนาดไม่น้อยกว่า (ก ย ส) 350 mm. x 700 mm. x 400mm.</p> <p>4.9. ชุดเซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่ง จำนวน 4 ชุด</p> <p>4.10. มีกล่องข้อต่อ โดยตำแหน่ง อินพุท/เอาต์พุท กระบอกลม ของมอเตอร์ และ sensor มี Terminal (4mm safety) ที่ใช้งานร่วมกับระบบ PLC ได้</p> <p>4.11. ขนาดชุดทดลองฐานเป็นอลูมิเนียมโปรไฟล์ ขนาดไม่น้อยกว่า (ย x ก) 70 cm. x 40 cm.</p> <p>4.12. ชุดทดลองใช้ไฟฟ้า AC 220V/50Hz</p> <p>4.12. โต๊ะวางชุดทดลอง</p> <p>4.12. 1 โต๊ะวางชุดทดลองขนาด ไม่น้อยกว่า (ย x ก x ส) 80 cm. x 60 cm. x 75 cm.</p> <p>4.12. 2 โครงสร้างผลิตจากเหล็กรับน้ำหนักได้ไม่น้อยกว่า 450KG</p> <p>4.12. 3 เคลือบสีป้องกันสนิม (High Temperature Powder Coatings) เก็บงานเรียบร้อย</p> <p>4.12. 4 หนักโต๊ะทำจากแผ่นไม้อัด หนาไม่น้อยกว่า 20 mm. แข็งแรง มีคานรับน้ำหนักตรงกลางเพื่อให้วางของหนักได้ ไม่แอ่น</p> <p>4.12. 5 ปูทับด้วยแผ่นยาง ESD หนา 2 มิลลิเมตร ช่วยป้องกันการเกิดไฟฟ้าสถิตได้</p> <p>4.12. 6 ขอบโต๊ะหุ้มด้วยพลาสติก PVC ป้องกันขอบคม เพิ่มความเรียบร้อยสวยงาม</p>	

รายละเอียดคุณสมบัติและคุณลักษณะเฉพาะครุภัณฑ์
 คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
 ประจำปีงบประมาณ 2568 (เงินงบประมาณแผ่นดิน)

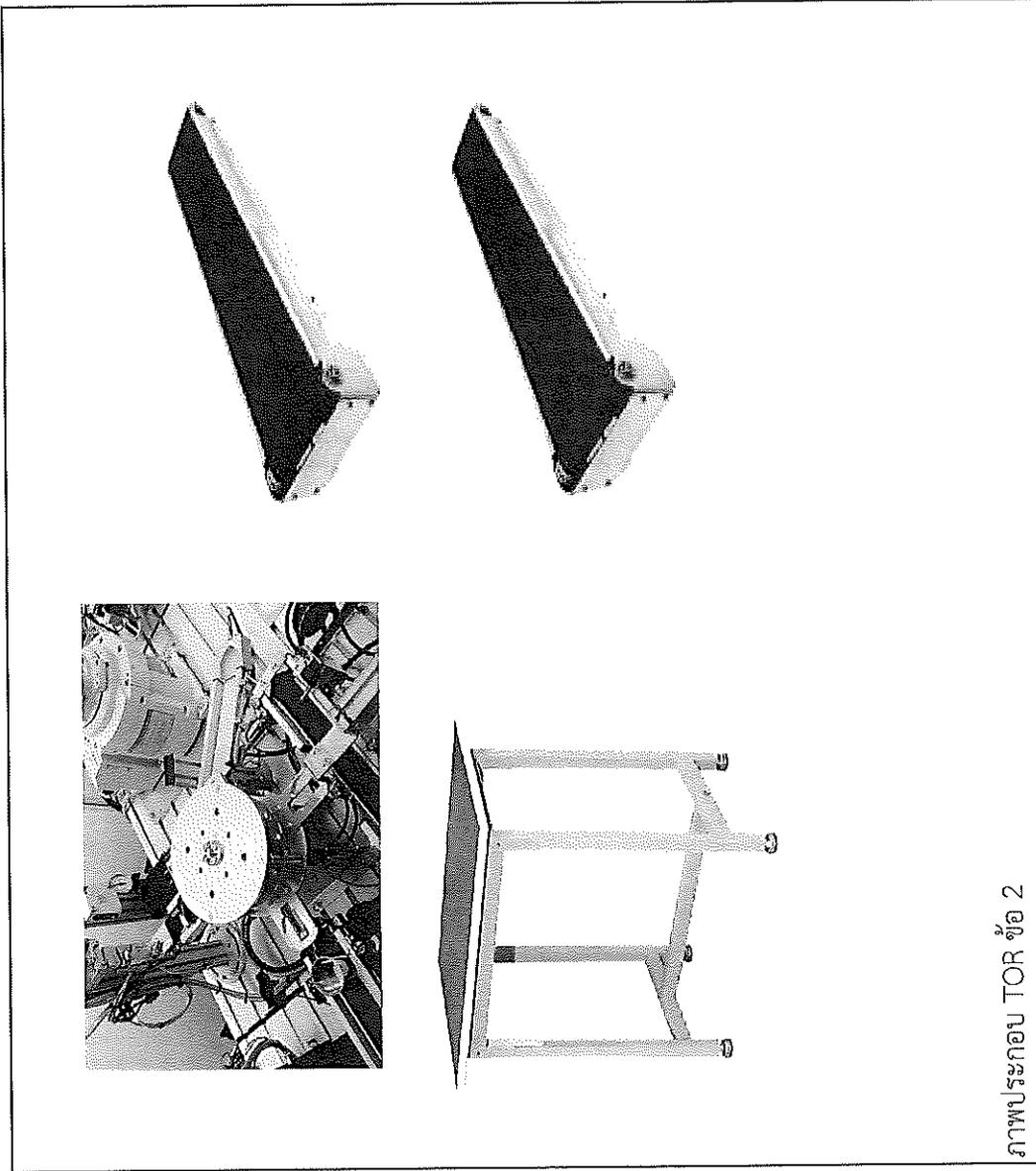
ลำดับที่	รายการ	จำนวน	รายละเอียดครุภัณฑ์	หมายเหตุ
			<p>4.12.7 ปรับความสูงฐานขาโต๊ะได้ไม่น้อยกว่า 5 เซนติเมตร เหมาะกับการติดตั้งในพื้นที่ต่างระดับ</p> <p>5. ชุด AIR COMPRESSOR WITH PRESSURE REGULATOR จำนวน 1 ชุด เพิ่มรายละเอียด spec</p> <p>5.1. ใช้งานกับแรงดันไฟฟ้า 220 VAC</p> <p>5.2. ขนาดมอเตอร์ไม่เกิน 2HP</p> <p>5.3. ขนาดแรงดันลมสูงสุด 150 ปอนด์ต่อตารางนิ้ว</p> <p>5.4. ปริมาณลมที่ผลิตได้ไม่น้อยกว่า 185 ลิตร/นาที</p> <p>5.5. ขนาดความจุถังลมไม่น้อยกว่า 50 ลิตร</p> <p>5.6 มีเกจวัดแรงดันลม</p> <p>6. สายเสียบทดลองแบบหัวต่อนิรภัย ขนาด 1 ตร.มม. ชนิดสายไฟแบบ VSF ความยาวไม่น้อยกว่า 100 ซม. จำนวน 60 เส้น</p> <p>7. ชุดท่อลม PU ขนาด Dia. 6 mm. ยาว 10 เมตร จำนวน 1 ชุด</p> <p>8. กำหนดส่งมอบภายใน 180 วัน</p> <p>9. รับประกันสินค้าไม่น้อยกว่า 1 ปี</p>	

รูปร่าง



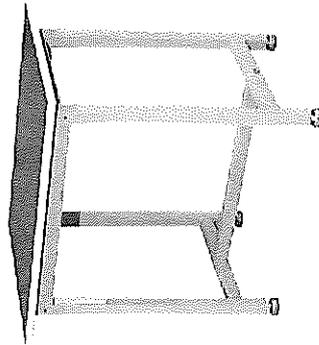
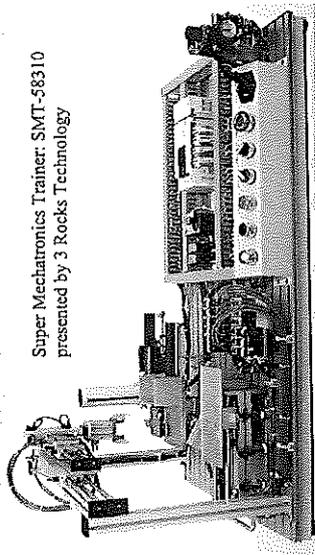
ภาพประกอบ TOR ข้อ 1



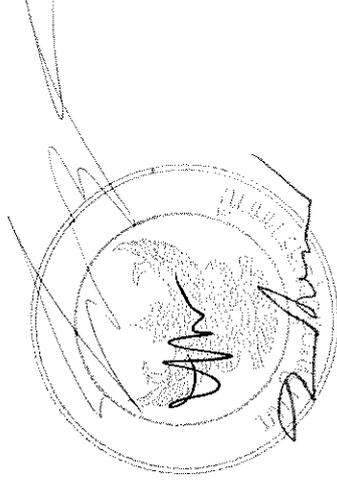


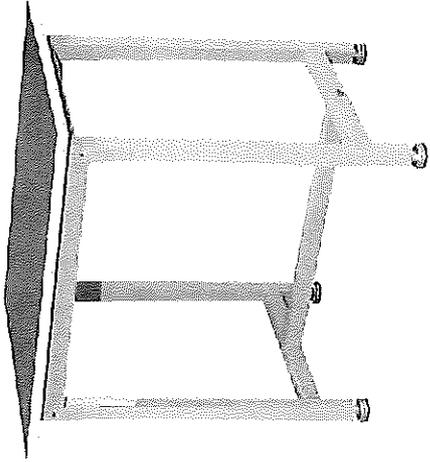
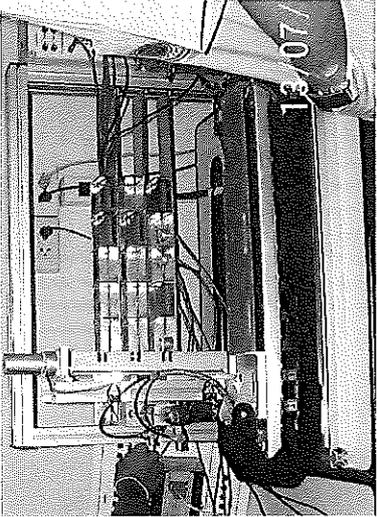
ภาพประกอบ TOR ข้อ 2

Super Mechatronics Trainer: SMT-58310
presented by 3 Rocks Technology

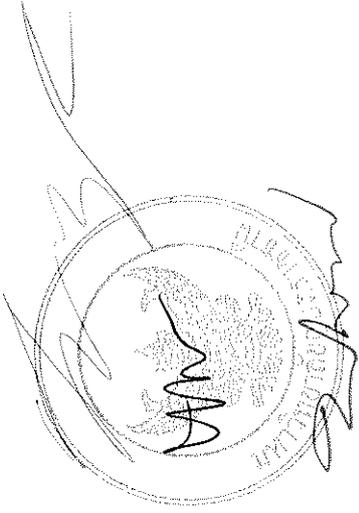


ภาพประกอบ TOR -ชุด 3





ภาพประกอบ TOR ข้อ 4





ภาพประกอบ TOR -ข้อ 5 ข้อ 6 และข้อ 7

